# ◎ 公開特許公報(A) 平1-159108

⑤Int.Cl.⁴

識別記号

庁内整理番号

每公開 平成1年(1989)6月22日

B 23 B 31/16

D - 7632 - 3C

審査請求 未請求 請求項の数 9 (全8頁)

②特 願 昭63-295907

②出 願 昭63(1988)11月22日

優先権主張

1987年11月24日33フランス(FR)338716243

勿発 明 者

ジョルジユ、テオドラ

フランス国、92500、リユエイユ - マルメゾン、リユ、モ

リエール、31

⑪出 願 人 ギヤメ、プレシジオン

フランス国、27110、ル、ノーブルグ、ルート、デペジエ

ルト(番地なし)

砂代 理 人 弁理士 押田 良久

明 細 書

1. 発明の名称

締付けチャック

### 2. 特許請求の範囲

(1) 工作機械用縮付けチャックにおいて、 前記チャックの爪の各々は、前記チャック本 体内の半径方向の溝の中に摺動可動に装架さ れた支持片と、前記本体又は支持片内の半径 方向の隣の中に摺動可能に装架された締付部 分と、前記支持片の内側で軸線方向に動くこ とが出来、且つ前配支持片に関し前配締付け 部分を取付けるよう前記締付け部分上の幽群 と協同することの出来る歯が設けられたポル トと、前記支持片に関し動くことが出来、且 つ第1位置から第2位置に進むことの出来る 作動部材とを有し、前配第1位置では前配作 動部材は前記ポルトを前記締付け部分の幽群 と係合して保持し、前記第2位置では、前記 作動部材は前記ポルトを前記締付け部分に関 し分離して保持し、前記チャックはその上、

軸線方向の摺動作用を行なりことの出来る作 動リングと、前記軸線摺動作用を、前記チャ ック本体に関し前配爪の前記支持片の半径方 向移動に変換する装置とを有し、前記作動部 材は組合う形状を持つ前記作動リングの一部 と協同する固定部分を有し、これら2個の部 分は、前記駆動部材が前記第2位置にあり、 且つ前記作動リングが該当する位置にある時 協同して前記リンクの摺動を防ぎ、前記作動 部材の前記ポルト及び前記作動リングの形状 は、前記作動部材を前記第1位置から前記第 2位置に進めるための運動が、第1段階と第 2段階とを有するような形状であり、前記第 1 段階時には前配固定部分は前配作動リング の前配組合う部分と係合して前記リングの摺 動を防ぎ、一方前記ポルトは所定位置になお 保持され、前記第2段階時には前記作動部材 は前記ポルトを分離位置にもたらし、前配第 2 位置から前記第 1 位置に進める運動は、対 応して、前記作動リングが解放される段階の

あとで前記ポルトが分離される段階を有する 締付けチャック。

- (2) 請求項第1項の締付けチャックにおいて、前記第1段階時の前記作動部材の運動は 半径方向の運動であり、前記作動部材の前記 固定部分は軸線方向に向く突起であり、前記 作動リングの前記組合う部分は前記突起が入 り込み又はこれから出る半径方向の空所であ る締付けチャック。
- (3) 請求項第1項の締付けチャックにおいて、前記作動部材の運動は前記二つの段階時に半径方向の運動であり、前記ポルトは前記半径方向に関し斜めのカム面により移動し、前記カム面に対し、前記第1段階の運動時に働らく半径方向の部分と、前記第2段階時に働らく斜めの部分とを有する装置がなされている締付けチャック。
- (4) 請求項第1項の締付けチャックにおいて、前記第1段階時の前記作動部材の運動は 半径方向の運動であり、前記第2段階時には

出来るボールとを有し、前記ボールは前記キー内の首部の中に入り、且つ前記作動部材が前記第1位置に無い時に前記作動部材の座の壁により押されて前記キーを前記作動部材とと共に固定し、及び、前記作動部材が前記第1位置にある時だけ前記座の拡げられた部分の中に前記ボールを入れることにより前記キーを解放する締付けチャック。

- (8) 請求項第1項の締付けチャックにおいて、前記ボルトの歯と、その上前記締付け部分の歯とは、正方形断面を持ち、前記支持片は、前記締付け部分の歯群の中の歯の空間内に入り込むよう置かれたばね押圧の押圧片に適応し、この歯群を前記ボルトの前記歯と係合させる締付けチャック。
- (9) 請求項第1項の締付けチャックにおいて、前記支持片に向く前記締付け部分の側部は、前記機群の端部を越えて、前記機と同じ逃げを持つ部分を持ち、但し前記機の間に空間を持たない締付けチャック。

前記作動部材は前記作動部材の半径方向軸線(Y-Y')のまわりで回転を行ない、この回転により、前記作動部材の上に装架された偏心部分の作用のために前記ポルトに移動を生じる締付けチャック、

- (5) 請求項第1項の締付けチャックにおいて、前記作動部材は外力の介在なしに前記二つの位置の各々に固定され、且つ一方の位置から他方へ又はその反対に、適当な形状を持つキーによつてのみ動くことが出来る締付けチャック。
- (6) 請求項第5項の締付けチャックにおいて、その上、前記作動部材が前記第2位置にある時、前記チャックの内側で前記キーを自動的に保持する装置を有する締付けチャック。
- (7) 請求項第6項の締付けチャックにおいて、前記作動部材は、内側で前記キーが係合することの出来るチューブ状部分と、前記チューブ状部分の横万向の通路内で動くことの

# 3. 発明の詳細な説明

(産業上の利用分野)

本発明は工作機械用締付けチャックに関する。

### (従来の技術)

長い間、大学を内のは対しているとののに対しているという方のでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いからのでは、いいのでは

、この軸線摺動作用をチャック本体に関して 爪の支持片の半径方向の移動に変えるための 装置とを有する。このようなチャックは例え ば、米国特許第3682491号に示されて いる。これらは異なる寸法の工作物に迅速に 変え、又は適応することが出来る。

#### (発明が解決しようとする課題)

このようなチャックはその構造のため危険を提供し、即ち、締付け部分が変更又は取外される時、正しくない処理により作動リングを作動して、それにより工具を破損又は作業者を傷付けることさえある。電気式の安全装置などがもちろん設けられているけれども、安全装置の不注意又は不正な作動の結果事故が起る可能性がある。

西独国特許第3434308号は組合う形状を持つ作動リングの部分と協力する固定部分を有する作動部材を提案しており、作動部材には作動リング内の空所の中に入り込む突起が設けられ、これら二つの部分は、駆動部

たらし、第2位置から第1位置に進めるため の運動は、該当して作動リングが解放される 段階のあとでボルトが分離される段階を有す る。それゆえ作動リングはボルトが締付け部 分と係合しない限り解放されない。

### なるべく:

もし前記第1段階時の作動部材の運動が半 径方向の運動ならば、作動部材の前記固定部 分を軸線方向に突出させるため、及び作動リ ングの組合う部分を前記突起が突入又は脱出 する半径方向の空所にするための装置が作ら れていて、

もし、作動部材の運動が、二つの段階で半径万向の運動であり、且つボルトが半径方向に関し斜めのカム面により移動するならば、第1段階運動時に働らく半径方向部分と、第2段階時に働らく斜めの部分とを有する装置がカム面に対し作られ、

もし、第1段階時の作動部材の運動が半径 方向の運動ならば、さらに好適な方法によつ 材が第2位置、即ち締付け部分が分離している時に協力し、作動リンクは対応する位置にあり、それゆえ作動部材の移動はおそらく作動リンクの特定位置だけで可能である。

上記西独国特許によれば、ボルトは、半径 方向に斜めて、且つ作動部材上に装架された 直線のカム面により作動する。それゆえ、事 故を生ずるようなボルトが分離して、作動リ ングが固定されている時に、相対位置に関し て不正確がある。

本発明の目的はこの欠点を克服した締付けチャックを提供することである。

### (課題を解决するための手段)

をれゆえ、本発明によれば、作動部材の選動は、第1位置から第2位置に進めるため、第1段階と、第2段階とを有し、第1段階では、固定部分が作動リンクの組合う部分と係合して、前記リンクの摺動を防ぎ、一万ポルトは所定位置になお保持され、次に第2段階では、前記作動部材はボルトを分離位置にも

て、作動部材を第2段階時に前記作動部材の 半径方向軸線(Y - Y')のまわりで回転させ るための装置が作られ、この回転により、作 動部材上に装架された偏心部分の作動のため ポルトを移動させる。

前記の西独国特許第3434308号によれば、ばねが作動部材上に永久的に働らき、これを第1位置に向けて押し、且つ作動部材を第2位置に保持するために積極的な外部作用が必要である。

この欠点を克服するため、又本発明により、作動部材は外力の介在なしに二つの位置の各々に固定され、且つ、適当な形状のキーによつてのみー方の位置から他方へ、又はその
反対に動かすことが出来る。

チャックは、作動部材が第2位置にある時、チャックの内側にキーを自動的に保持する自動装置を有するのが有利である。

#### (発明の効果)

上記から分るように、これら二つの実施例

は、現在使われている電気式安全装置又はその他の装置とは異なり、優れた安全度が純粋 の機械式装置により確実に得られている。

従来技術によれば、ボルト及び締付け部分 上の歯は台形を持つてで置かれる時の精度を抜 付け部分が半径方向に置かれる時の精度を抜 らす欠点を持つている。より大部分の値性で ために、ボルトとそのと締付けず分の歯と 方形断面を持つならば、及び支持片が、 がよりかれたばれ神圧の神に片と適ら である。

支持片に面する締付け部分の側部は、選群の端部を越えて、歯の高さと同じで但し歯の隙間を持たない上昇部を持つのが有利である。それゆえ、締付け部分の選群と係合するボルト上の歯の数が少ないと言う危険は避けられる。

### ( 寒 施 例 )

支持片4に軸線方向の空所を持ち、この中で結合片即ちポルト10が軸線方向に摺動することが出来る。ポルト10はその前側に、締付け部分2の後側に設けられた強12と協力するよう設計された正方形断面の一連の歯11を持つている。歯11が歯12と係合する時、作動リング9の軸線移動に該当する支持片4の半径方向の移動は締付け部分2の半

本発明を次に図面に示す実施例によつて詳しく説明する。

第1図から第4図に示す装置はチャック本体1を有し、本体は図面の底部に対称の軸線
X - X'を持つ円筒形部分を持つている。とう
本体は選ばれた例では三つの爪を持つよう。
たられているが、爪の数は例えば二つ又とは
つなど異なつてもよいことは明らかである。
爪は軸線 X - X'に対称に置かれ、且つ図に
爪の対称面を通る半体の断面を示している。

実際上の爪を構成する締付け部分 2 は、 T 字型断面を持つ溝 3 で構成される半径方向の 摺動体の中で滑ることが出来る。 本体 1 の反 対側、図面の左側には工作機械に固定するこ との出来る図示してない装置が設けられる。 この側部は以下支持体の後側と呼ばれ、それ ゆえ締付け部分を担持する側は前側と呼ばれる。

講3の後方で、半径方向に向く座が支持片4を収容し、支持片はそれゆえ本体1に関し

ボルト10を、ブランジャ13が挿入される 時後方に押圧する。その上ブランジャ13は 、軸線に最も近い部分上に半径方向に向く延 長部16を持ち、この部分は、作動リング9 が締付け部分2の締付けない位置に該当する 位置にある時、作動リングの空所17に対向 して置かれる。

もし、ブランジャが軸線 X - X′(第3図)から半径方向に最も速くにある場合から始めれば、ブランジャは軸線に向けて徐々に押され、一万ピン14は群15の半径方向部分を通して進み、ブランジャは、これが第1図に示す作動リングの空所17内に引入れられるまで前進する。それゆえ、運動を続ければ、処長部16を空所17の中にさらに少し入らせて、同時にピン14を溝15の斜め部分の内側にさらに進め、それにより、ポルト10を第2図に示す位置に引込ませる。

第3図、第4図に示す軸線X-X'から最も 速いこの位置で、ブランジャ13は止め18

支持片4はその前側に、歯群12の二つの 歯の間の空間内に入るよう設計されたボール が設けられたばね押圧の押圧片26を持つて いる。このばね押圧押圧片の用途は、ボルト の歯11に関し、幽群12の正しい位置決め に向けて支えられ、止めは外側に関して半径方向にその座をシールする。止め 1 8 はその中心にキー 1 9 に適応する孔を持つている。ブランジャ 1 3 は、支持片 4 の軸線方向内側に向けられた座の内側に置かれたばね 2 1 により働らくボール 2 0 により この同じ位置に保持される。ボール 2 0 はブランジャ 1 3 の凹所 2 2 (第 2 図に見える)の中に入り、それゆえブランジャが軸線XーXで方向に動くのを防ぐ。

ブランジャ13は、その半径方向外側の部分上に半径方向の空所23を持ち、空所はキー19の前端を受けることが出来る。ボール24は、ブランジャの壁の軸線方向内側に内のけられた座の中で、これがブランジャの側に大変出する位置と、空所23の内側に変持片4内のブランジャの座は、その上止め18の下側に拡げられた部分を持つている。キー19が空所23内に挿入されると、キーはボール

を可能にすることである。このばね押圧押圧 片が支持片上に長方形の歯と共に装架されて いることが、ポルトそれ自身の上にどんを力 をも生じない事、それゆえ歯が台形を持つ現 在の技術段階の場合のように歯が係合から外 れるよう押出される傾向を持たない事が注目 される。

第5図から第8図に示す装置は、第1図か 5第4図に示すものと、ブランジャ13及び ボルト10の内側のその座の形状のために実質的に異なる。ブランジャ13は軸線X-X'の方に向き、延長部16内に終る円筒形前部30を持ち、この前部は前の実施例のように、作動リング内の空所17の中に入り込んでいる。前部30は円筒形の中間部31に結合されているけれども、直径は小さく、且つ偏心している。ブランジャは前部の延長を形成する後部32まで続く。

ボルトはこれを通して進む半径方向の座を持ち、その軸線に最も近い第1部分33は円形で、前部30のものより僅かに大きい直径を持つている。座の残部34はさらに大きい直径を持つているが、くさび35により部分的にふさがれ、その形状及び機能は次に述べられ、且つボルトと一体である。

ブランジャの部分30、32は、支持片4 内の半径方向の円筒形凹所36、37内で案 内される。

第5図、第7図の位置ではプランジャの前

ブランジャの運動はキー19により制御され、このキーは前の実施例のものとは、ブランジャを回転するためねじ回し型の端部38を持つことだけ異なる。

くさび35は、爪の対称面に直角の接触面39を持つ本体と、前の面と直角の接触面40を持つフランジとを有する。これら二つの接触面は偏心中間部31と協力する。接触面40の機能は実質的に180°を越える偏心中間部31の回転を防ぎ、且つ作業者に爪の位置に対しより正確な位置決めを与えることである。

接触面39はボルトを後方に軸線移動するため使われる。反転運動の時、この面は、ボルトを前方に動かすよう働らく座の第1部分33の対立面である。

もちろん他の万法も可能である。例えば、 作動リング 9 から支持片 4 への運動の伝達は 、上記彎曲レバー伝達の代りに、カム面で行 なうことが出来る。 部3 0 は座の第 1 残部 3 4 と係合する。偏心している中間部 3 1 に向けて休止するくさび 3 5 は軸線 Y - Y'のまわりでのブランジャの回転を防き、この軸線はブランジャの前部 3 0、及びポルトの内側の座の第 1 部分 3 3 と共通である。

もしプランジャがさらに、第6図、第8図に示す配置まで進むよう挿入されると、プランジャの前部30はボルト10から現われる。プランジャのその軸線Y-Y'のまわりの回転はそれゆえ可能となる。偏心中間部31はそれによりボルトをくさび35により後方に動かす。

第6図で分るように、この回転は、延長部16が空所17内に入り込み、作動リングを不動にしたあとでだけ可能となる。前部30の回転によりこの部分の縁はボルトに対して担持され、ブランジャの外向きの運動は、偏心中間部が、歯11が歯群12と係合する所まで戻らない限り防がれる。

又例えばョーロッパ特許第A-0038749号に示すような他の装置により、並進又は並進、回転プランジャから成るポルト選動制御装置を取換えることも出来る。

又既知の回転リング装置により、いくつかの爪から成るボルトの同時制御を持つことも可能である。 この場合、作動リングを固定する装置を支持するのがこのリングである。

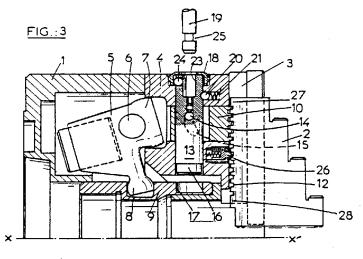
#### 4. 図面の簡単な説明

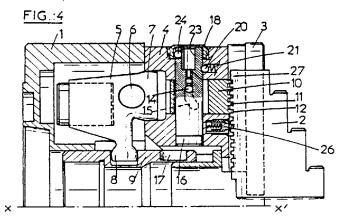
第1図から第4図は締付け部分の位置を調節する色々の段階における第1実施例の軸線断面図、第5図、第6図は第2実施例の同様な図面、第7図、第8図は夫々第5図の線VIーVIにおける部分断面図である。

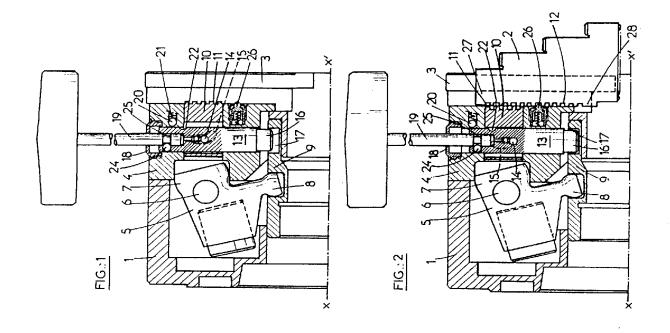
1 …本体、2 … 稲付け部分、3 … 溝、4 …
支持片、5 … レバー、6 … ピン、7 … 腕、8
… 端部、9 … リング、10 … ポルト、11、
1 2 … 歯、13 … ブランジヤ、14 … ピン、
1 5 … 溝、16 … 延長部、17 … 空所、18

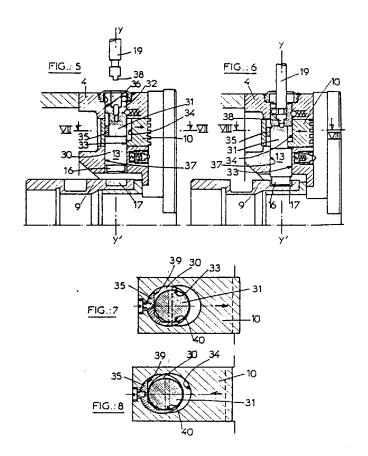
# 特開平1-159108(7)

等許出願人 ギャメ・ブレシジオン 代 埋 人 押 田 艮 久









**PAT-NO:** JP401159108A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 01159108 A

TITLE: FASTENING CHUCK

**PUBN-DATE:** June 22, 1989

### INVENTOR-INFORMATION:

NAME COUNTRY

THEODOLIN, GEORGES N/A

# ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME COUNTRY

GAMET PRECISION N/A

**APPL-NO:** JP63295907

APPL-DATE: November 22, 1988

**PRIORITY-DATA:** 878716243 (November 24, 1987)

**INT-CL (IPC):** B23B031/16

US-CL-CURRENT: 279/124 , 279/125

### ABSTRACT:

PURPOSE: To ensure improved safety by designing the movement of an actuating member from the first to second position to prevent the sliding movement of an operating ring and hold a bolt in place in the first phase and to bring the bolt at a retracted position in the second phase and

allowing the movement from the second to first position only after the operating ring is released.

CONSTITUTION: An actuating member constituted of a plunger 13 is provided to move a bolt 10. The movement of the actuating member from the first to second position consists of the first phase in which an extension 16 penetrates into a cavity 17 to prevent the sliding movement of an operating ring 9 and thus hold the bolt 10 still in place and the second phase in which the plunger 13 brings the bolt 10 at a retracted position. The movement from the second to first position is allowed only after the operating ring 9 is released to enable the retraction of the bolt 10. The operating ring 9 is thus held locked unless the bolt 10 is brought into engagement with a claming part 2. This control disables the operation of the operating ring 9 to avoid incidents.

COPYRIGHT: (C) 1989, JPO